# Rec'd PCT/PTO 01 JUL 2004

JP03/10894



٠,

28.08.03

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2002年11月25日

出 願 番 号 Application Number:

特願2002-340390

[ST. 10/C]:

1: 1:01

[JP2002-340390]

出 願 人
Applicant(s):

松下電器產業株式会社

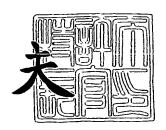
REC'D 1 7 OCT 2003

WIPO PCT

PRIORITY DOCUMENT
SUBMITTED OR TRANSMITTED IN
COMPLIANCE WITH
RULE 17.1(a) OR (b)

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2003年10月 3日







【書類名】

特許願

【整理番号】

2022540493

【あて先】

特許庁長官殿

【国際特許分類】

H04N 7/133

【発明者】

【住所又は居所】

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式

会社内

【氏名】

角野 眞也

【発明者】

【住所又は居所】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式

会社内

【氏名】

近藤 敏志

【発明者】

【住所又は居所】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式

会社内

【氏名】

安倍 清史

【特許出願人】

【識別番号】

000005821

【氏名又は名称】 松下電器産業株式会社

【代理人】

【識別番号】 100109210

【弁理士】

【氏名又は名称】 新居 広守

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 049515

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 0213583

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 動き補償方法、画像符号化方法および画像復号化方法【特許請求の範囲】

【請求項1】 符号化対象または復号化対象のピクチャにおけるマクロブロックに対応する符号化済みまたは復号化済みの他のピクチャのマクロブロックにおけるブロック群で所定の条件が満足されるブロック数に応じて動きベクトルの予測生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償する

ことを特徴とする動き補償方法。

【請求項2】 前記ブロック群の各ブロックの大きさはN(ただし、Nは2以上の自然数)画素四方であり、動き補償するブロックの大きさは( $M \times N$ )画素四方である(ただし、Mは2以上の自然数)

ことを特徴とする請求項1記載の動き補償方法。

【請求項3】 前記動きベクトルの予測生成方法は画面内で予測生成した動きベクトルまたは動きベクトル0である

ことを特徴とする請求項1記載の動き補償方法。

【請求項4】 動き補償するブロックは複数のピクチャを参照して各ピクチャの動き補償画素を加算する動き補償である

ことを特徴とする請求項1記載の動き補償方法。

【請求項5】 対応するピクチャの対応するブロック群で当該ブロック群を 含むマクロブロックの隅に位置するブロックの動きに応じて動きベクトルの予測 生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償する

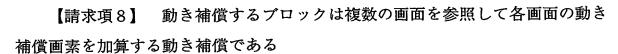
ことを特徴とする動き補償方法。

【請求項 6 】 前記ブロック群の各ブロックの大きさはN(ただし、Nは 2 以上の自然数)画素四方であり、動き補償するブロックの大きさは( $M \times N$ )画素四方である(ただし、Mは 2 以上の自然数)

ことを特徴とする請求項5記載の動き補償方法。

【請求項7】 前記動きベクトルの予測生成方法は画面内で予測生成した動きベクトルまたは動きベクトル0である

ことを特徴とする請求項5記載の動き補償方法。



ことを特徴とする請求項5記載の動き補償方法。

【請求項9】 請求項1または請求項2記載の動き補償方法を用いた ことを特徴とする動き補償符号化方法。

【請求項10】 請求項1または請求項2記載の動き補償方法を用いた ことを特徴とする動き補償復号化方法。

【請求項11】 画像信号を動き補償するためのプログラムであって、

符号化対象または復号化対象のピクチャにおけるマクロブロックに対応する符号化済みまたは復号化済みの他のピクチャのマクロブロックにおけるブロック群で所定の条件が満足されるブロック数に応じて動きベクトルの予測生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償すること

をコンピュータに実行させることを特徴とするプログラム。

【請求項12】 画像信号を符号化するためのプログラムであって、

請求項1または請求項2記載の動き補償方法を用いた動き補償を行って予測画像を生成し、前記画像信号と前記予測画像との差を符号化する画像符号化方法をコンピュータに実行させることを特徴とするプログラム。

【請求項13】 ストリームを復号化し復号化画像を得るためのプログラムであって、

請求項1または請求項2記載の動き補償方法を用いた動き補償を行って予測画像を生成し、前記ストリームを復号化した差分画像と前記と前記予測画像を加算して復号化画像とする画像復号化方法

をコンピュータに実行させることを特徴とするプログラム。

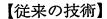
# 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、動きベクトルを用いた動き補償方法、その動き補償を用いた画像符号化方法および画像復号化方法に関する。

[0002]



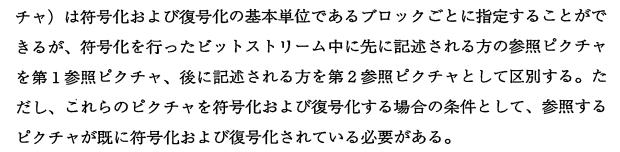
近年、マルチメディアアプリケーションの発展に伴い、画像・音声・テキストなど、あらゆるメディアの情報を統一的に扱うことが一般的になってきた。この時、全てのメディアをディジタル化することにより、統一的にメディアを扱うことが可能になる。しかしながら、ディジタル化された画像は膨大なデータ量を持つため、蓄積・伝送のためには、画像の情報圧縮技術が不可欠である。一方で、圧縮した画像データを相互運用するためには、圧縮技術の標準化も重要である。画像圧縮技術の標準規格としては、ITU・T(国際電気通信連合 電気通信標準化部門)のH. 261、H. 263、ISO/IEC(国際標準化機構 国際電気標準会議)のMPEG(Moving Picture Experts Group)-1、MPEG-2、MPEG-4などがある。

# [0003]

一般に動画像の符号化では、時間方向および空間方向の冗長性を削減することによって情報量の圧縮を行う。そこで時間的な冗長性の削減を目的とする画面間予測符号化では、前方または後方のピクチャを参照してブロック単位で動きの検出および予測画像の作成を行い、得られた予測画像と符号化対象ピクチャとの差分値に対して符号化を行う。ここで、ピクチャとは1枚の画面を表す用語であり、プログレッシブ画像ではフレームを意味し、インタレース画像ではフレームもしくはフィールドを意味する。ここで、インタレース画像とは、1つのフレームが時刻の異なる2つのフィールドから構成される画像である。インタレース画像の符号化や復号化処理においては、1つのフレームをフレームのまま処理したり、2つのフィールドとして処理したり、フレーム内のブロック毎にフレーム構造またはフィールド構造として処理したりすることができる。

# [0004]

参照画像を持たず画面内予測符号化を行うものを I ピクチャと呼ぶ。また、 1 枚のピクチャのみを参照し画面間予測符号化を行うものを P ピクチャと呼ぶ。また、同時に 2 枚のピクチャを参照して画面間予測符号化を行うことのできるものを B ピクチャと呼ぶ。 B ピクチャは表示時間が前方もしくは後方から任意の組み合わせとして 2 枚のピクチャを参照することが可能である。参照画像(参照ピク



# [0005]

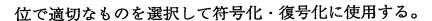
Pピクチャ又はBピクチャの符号化には、動き補償画面間予測符号化が用いられている。動き補償画面間予測符号化とは、画面間予測符号化に動き補償を適用した符号化方式である。動き補償とは、単純に参照フレームの画素値から予測するのではなく、ピクチャ内の各部の動き量(以下、これを動きベクトルと呼ぶ)を検出し、当該動き量を考慮した予測を行うことにより予測精度を向上すると共に、データ量を減らす方式である。例えば、符号化対象ピクチャの動きベクトルを検出し、その動きベクトルの分だけシフトした予測値と符号化対象ピクチャとの予測残差を符号化することによりデータ量を減している。この方式の場合には、復号化の際に動きベクトルの情報が必要になるため、動きベクトルも符号化されて記録又は伝送される。

## [0006]

動きベクトルはマクロブロック単位で検出されており、具体的には、符号化対象ピクチャ側のマクロブロックを固定しておき、参照ピクチャ側のマクロブロックを探索範囲内で移動させ、基準ブロックと最も似通った参照ブロックの位置を見つけることにより、動きベクトルが検出される。

## [0007]

図14は、従来の画像符号化装置100の構成を示すブロック図である。画像符号化装置100は、差分器101、画像符号化部102、可変長符号化部103、画像復号化部104、加算器105、画像メモリ106、ピクチャメモリ301、動き補償符号化部302、動きベクトル検出部303および動きベクトル記憶部304を備えている。なお、動き補償のブロックのサイズとしては、現在策定中の規格案であるITU-T H.26L TML8では、4×4、4×8、8×4、8×8、8×16、16×8、16×16、の7通りの動き補償のプロックサイズからマクロブロック単



# [0008]

ピクチャメモリ301は、表示時間順にピクチャ単位で入力された、動画像を表す画像データImgを格納する。差分器101は、ピクチャメモリ301より読み出された画像データImgと、動き補償符号化部302より入力された予測画像データPredとの差分を演算し、予測差分画像データResを生成する。画像符号化部102は、入力された予測差分画像データResに対して周波数変換や量子化等の符号化処理を行い、差分画像符号化データCodedResを生成する。画面内符号化の場合には、画面間の動き補償を行わないので、予測画像データPredの値は"0"と考える。

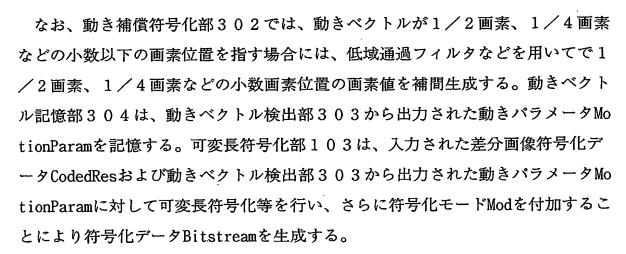
# [0009]

動きベクトル検出部303は、画像メモリ106に記憶された符号化済みの復号化画像データである参照画像データRefを参照ピクチャとして用いて、そのピクチャ内の探索領域において最適と予測される位置を示す動きベクトルを検出し、検出された動きベクトルを表す動きパラメータMotionParamを出力する。その際に、ダイレクトモード(符号化対象ブロックの動きベクトルを符号化せず、他のブロックで導出された動きベクトルを、当該符号化対象ブロックの動きベクトルとする双予測モード)では動きベクトル記憶部304から読み出した参照ブロックの動き補償ブロックサイズと同じブロックサイズで動き検出する。

## [0010]

また、動きベクトル検出部303は、符号化対象ピクチャの符号化モードModに応じて、符号化対象ピクチャ内ですでに符号化されているブロックの動きベクトルを用いて符号化対象ブロックの動きベクトルを予測する。この符号化モードModとは、マクロブロックをどのような方法(例えば、双予測、片方向予測、ダイレクトモードのいずれか)で符号化するかを示すものである。動き補償符号化部302は、符号化対象ブロックの符号化モードModを決定し、この符号化モードModと、動きベクトル検出部303で検出された動きベクトルとに基づいて予測画像データPredを生成する。

# [0011]



## $[0\ 0\ 1\ 2]$

画像復号化部104は、入力された符号化データ差分画像符号化データCodedResに対して逆量子化や逆周波数変換等の復号化処理を行い、復号差分画像データReconResを生成する。加算器105は、画像復号化部104より出力された復号差分画像データReconResと、動き補償符号化部302より入力された予測画像データPredとを加算し、復号化画像データReconを生成する。画像メモリ106は、生成された復号化画像データReconを格納する。

## [0013]

被写体の動きによっては、整数画素単位より小さい単位の動きで予測を行うと 予測効果が高い場合がある。一般に、整数画素単位より小さい単位の動きを伴う 予測画像の画素値の計算には画素補間を使用する。この画素補間は、参照画像の 画素値に対して線形フィルタ(低域通過フィルタ)によるフィルタリングを行う ことにより実行される。この線形フィルタのタップ数を増やせば良好な周波数特 性を持つフィルタを実現でき、予測効果が高くなるが処理量は大きくなる。一方 、フィルタのタップ数が少ないとフィルタの周波数特性は悪くなり、予測効果は 低くなるが処理量は小さくなる。

## [0014]

図15は、画素補間を行う従来の画像復号化装置200の構成を示すブロック 図である。画像復号化装置200は、可変長復号化部201、画像復号化部20 2、加算器203、画像メモリ204、動きベクトル記憶部401および動き補 償復号化部402を備えている。



可変長復号化部201は、入力された符号化データBitstreamから、差分画像 符号化データCodedRes、動きパラメータMotionParamおよび符号化時に用いられ た符号化モードModの情報等の各種データの抽出を行う。画像復号化部202は 、入力された差分画像符号化データCodedResの復号化を行い、差分画像データRe sを生成する。動き補償復号化部402は、内部に、線形フィルタなどを用いて 1/2 画素、1/4 画素などの小数画素位置の画素値を補間生成する画素補間部 を備え、符号化時の符号化モードModおよび動きパラメータMotionParam等に基づ いて、画像メモリ204内の復号化画像データReconから動き補償画像データで ある予測画像データPredを生成する。この際に、動き補償復号化部402は、ダ イレクトモードの場合に、動きベクトル記憶部401から読み出した参照ピクチ ャの動き補償のブロックサイズと同じ動き補償ブロックの単位で予測画像データ Predを牛成する。動きベクトル記憶部401は、可変長復号化部201により抽 出された動きパラメータMotionParamを格納する。加算器203は、画像復号化 部202から出力された差分画像データResと、動き補償復号化部402から出 力された動き補償画像データである予測画像データPredとを加算し、復号化画像 データReconを生成する。画像メモリ204は、生成された復号化画像データRec onを格納する。なお、図1に示した画像符号化装置300に備えられるピクチャ メモリ301および動きベクトル記憶部304と、図2に示した画像復号化装置 400に備えられる動きベクトル記憶部401とは、画像符号化装置および画像 復号化装置に通常備えられているメモリである。

[0016]

# 【非特許文献】

ISO/IEC14496-2

[0017]

## 【発明が解決しようとする課題】

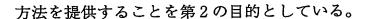
しかしながら、小数精度の動き補償を行うためには、動き補償プロックのみならず、その周辺数画素分の画素値が必要である。つまり、小数画素精度の画素値を生成するために、補間処理のため実際の予測プロックより大きな領域が必要と

なる。補間処理で画素値を生成するためには、低域通過フィルタを用いるのが一 般的であり、低域フィルタを適用するためには対象画素の近傍数画素(低域フィ ルタの係数分の画素)をアクセスする必要がある。図16は、画素補間を行う場 合において予測画像を生成するために必要な動き補償ブロックとその周辺画素と の一例を示す図である。図16(a)は、動き補償ブロックが小さい場合の動き 補償ブロックとその周辺画素とを示す図である。図16(b)は、動き補償ブロ ックが大きい場合の動き補償ブロックとその周辺画素とを示す図である。図16 (a) および図16(b) において、中央の矩形部分は1つの動き補償ブロック を示し、その周囲の斜線部は画素補間を行うために参照メモリから切り出される 周辺画素を示している。ここでは、例えば、低域通過フィルタとして10タップ (係数が10画素分必要)だとすると、ブロック境界部の画素に低域通過フィル タ処理を行うためには少なくともブロック外の4画素の画素値が必要であり、中 央の動き補償ブロックに対して、その周囲4画素分の画素値を含むメモリをアク セスしなければならない。例えば、4x4画素のブロックは(4+4+4)×( 4+4+4) = 144 画素にあるが、8x8 画素のブロックは(4+8+4)× (4+8+4) = 256 画素となり、8x8画素単位の動き補償の方が4x4画 素単位の動き補償4回分の約半分のメモリアクセス量になる。以上の例から明ら かなように、1つの動き補償ブロックに対して、その周囲の画素値を同画素数分 だけ余分に切り出すとした場合、動き補償ブロックの大きさが小さいほど、動き 補償ブロックの画素数に対する周辺画素の画素数の割合が大きくなり、参照メモ リから画素値を読み出す場合の周辺画素のオーバヘッドが大きくなってしまうと いう問題がある。特に、複数のピクチャを参照して符号化または復号化対象ピク チャの動き補償画素値を計算するBピクチャの双予測動き補償の場合には、参照 メモリへのアクセスが多くなるため、動き補償ブロックのサイズが小さい場合に は、前記オーバヘッドの問題がより顕著になってしまう。

# [0018]

本発明の目的は、参照メモリへのアクセスを低減する動き補償方法を提供する ことである。

また、本発明は、前記動き補償方法を用いた画像符号化方法および画像復号化



# [0019]

# 【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するために本発明の動き補償方法は、対応するピクチャの対応 するブロック群で所定の条件が満足されるブロック数に応じて動きベクトルの予 測生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償することを特 徴とする。

# [0020]

また、本発明の動き補償方法は、対応するピクチャの対応するブロック群で当該ブロック群を含むマクロブロックの隅に位置するブロックの動きに応じて動きベクトルの予測生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償することを特徴とする。

# [0021]

なお、本発明は、このような動き補償方法、画像符号化方法および画像復号化 方法として実現することができるだけでなく、これらの方法に含まれる特徴的な ステップを手段とする画像符号化装置や画像復号化装置として実現したり、それ らのステップをコンピュータに実行させるプログラムとして実現したりすること もできる。そして、そのプログラムは、CD-ROM等の記録媒体やインターネ ット等の伝送媒体を介して配信させることができるのは言うまでもない。

## [0022]

## 【発明の実施の形態】

以下、本発明の実施の形態について、図1から図13を用いて説明する。

# [0023]

#### (実施の形態1)

以下、本発明の第1の実施形態について図面を用いて詳細に説明する。

図1は、本発明に係る画像符号化方法を用いた画像符号化装置300の一実施の形態の構成を示すブロック図である。画像符号化装置300は、2つのピクチャを参照して符号化が行われるBピクチャの動き補償を行う際に、Pピクチャの動き補償のブロックサイズよりも大きいブロックサイズで動き補償を行う画像符

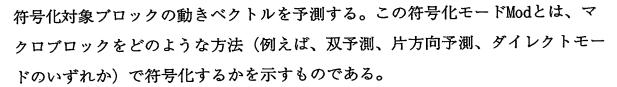
号化装置であって、差分器101、画像符号化部102、可変長符号化部103、画像復号化部104、加算器105、画像メモリ106、ピクチャメモリ301、動き補償符号化部302、動き情報変換部305、動きベクトル検出部303および動きベクトル記憶部304を備えている。

# [0024]

ピクチャメモリ301は、表示時間順にピクチャ単位で入力された、動画像を表す画像データImgを格納する。差分器101は、ピクチャメモリ301より読み出された画像データImgと、動き補償符号化部302より入力された予測画像データPredとの差分を演算し、予測差分画像データResを生成する。画像符号化部102は、入力された予測差分画像データResに対して周波数変換や量子化等の符号化処理を行い、差分画像符号化データCodedResを生成する。画面内符号化の場合には、画面間の動き補償を行わないので、予測画像データPredの値は"0"と考える。動き情報変換部305は、動きベクトル記憶部304から読み出した参照ピクチャの動きパラメータから、所定のブロックサイズ(例えば8x8)の動きパラメータ(動きベクトル等)に変換する。

# [0025]

動きベクトル検出部303は、画像メモリ106に記憶された符号化済みの復号化画像データである参照画像データRefを参照ピクチャとして用いて、そのピクチャ内の探索領域において最適と予測される位置を示す動きベクトルを検出し、検出された動きベクトルを表す動きパラメータMotionParamを出力する。その際に、双予測モードでは所定サイズ(例えば8x8)未満のブロックサイズの動きベクトルを禁止し、ダイレクトモード(符号化対象ブロックの動きベクトルを符号化せず、他のブロックで導出された動きベクトルを、当該符号化対象ブロックの動きベクトルとする双予測モード)では動き情報変換部305で変換した動きベクトル(例えば8x8以上のブロックサイズの動きに変換)で動き検出することにより、特にメモリへのアクセスが多い小さいブロックサイズで同時に2枚の参照ピクチャを参照する動きベクトルを選択できないようにする。また、動きベクトル検出部303は、符号化対象ピクチャの符号化モードModに応じて、符号化対象ピクチャ内ですでに符号化されているブロックの動きベクトルを用いて



# [0026]

動き補償符号化部302は、符号化対象ブロックの符号化モードModを決定し、この符号化モードModと、動きベクトル検出部303で検出された動きベクトルとに基づいて予測画像データPredを生成する。なお、動き補償符号化部302では、動きベクトルが1/2画素、1/4画素などの小数以下の画素位置を指す場合には、線形フィルタ(低域通過フィルタ)などを用いて1/2画素、1/4画素などの小数画素位置の画素値を補間生成する。この際に、動きベクトル検出部303で双予測モードにおける小さなブロックサイズの動きベクトルが選択されないため、動き補償符号化部302は、メモリアクセスがあまり多くない比較的大きなブロックサイズの双予測モードの動き補償か、小さなブロックサイズでの動き補償も可能な片方向の動き補償のいずれかの動き補償を行う。動きベクトル記憶部304は、動きベクトル検出部303から出力された動きパラメータMotionParamを記憶する。可変長符号化部103は、入力された差分画像符号化データCodedResおよび動きベクトル検出部303から出力された動きパラメータMotionParamに対して可変長符号化等を行い、さらに符号化モードModを付加することにより符号化データBitstreamを生成する。

# [0027]

画像復号化部104は、入力された符号化データ差分画像符号化データCodedResに対して逆量子化や逆周波数変換等の復号化処理を行い、復号差分画像データReconResを生成する。加算器105は、画像復号化部104より出力された復号差分画像データReconResと、動き補償符号化部302より入力された予測画像データPredとを加算し、復号化画像データReconを生成する。画像メモリ106は、生成された復号化画像データReconを格納する。

# [0028]

図2は、本発明に係る画像復号化方法を用いた画像復号化装置400の一実施 の形態の構成を示すブロック図である。画像復号化装置400は、可変長復号化 部201、画像復号化部202、加算器203、画像メモリ204、動きベクトル記憶部401、動き情報変換部405および動き補償復号化部402を備えている。

# [0029]

可変長復号化部201は、入力された符号化データBitstreamから、差分画像 符号化データCodedRes、動きパラメータMotionParamおよび符号化時に用いられ た符号化モードModの情報等の各種データの抽出を行う。画像復号化部202は 、入力された差分画像符号化データCodedResの復号化を行い、差分画像データRe sを生成する。動き情報変換部405は、動きベクトル記憶部401から読み出 した参照ピクチャの動きパラメータから、所定のブロックサイズ(例えば8x8 ) の動きパラメータ (動きベクトル等) に変換する。動き補償復号化部402は 、内部に、線形フィルタなどを用いて1/2画素、1/4画素などの小数画素位 置の画素値を補間生成する画素補間部を備え、符号化時の符号化モードModおよ び動きパラメータMotionParam等に基づいて、画像メモリ204内の復号化画像 データReconから動き補償画像データである予測画像データPredを生成する。こ の際に、動き補償復号化部402は、ダイレクトモードの場合に、動き情報変換 部405で変換した動きベクトル(例えば8x8以上のブロックサイズの動きに 変換)を用い、Pピクチャの最小ブロックサイズより大きいサイズの動き補償ブ ロックの単位で予測画像データPredを生成する。動きベクトル記憶部401は、 可変長復号化部201により抽出された動きパラメータMotionParamを格納する 。加算器203は、画像復号化部202から出力された差分画像データResと、 動き補償復号化部402から出力された動き補償画像データである予測画像デー タPredとを加算し、復号化画像データReconを生成する。画像メモリ204は、 生成された復号化画像データReconを格納する。なお、図1に示した画像符号化 装置300に備えられるピクチャメモリ301および動きベクトル記憶部304 と、図2に示した画像復号化装置400に備えられる動きベクトル記憶部401 とは、画像符号化装置および画像復号化装置に通常備えられているメモリである

[0030]

本実施の形態では、動き補償対象ピクチャの符号化モードModに応じて、例えば、Bピクチャの符号化において、動き補償対象ピクチャ内ですでに符号化・復号化されているブロックの動きベクトルを用いて符号化動き補償対象プロックの動きベクトルを予測する。周辺ブロックとは、動き補償対象ピクチャの同一画面内において、すでに符号化・復号化されているブロックであって、動き補償対象ブロックの近傍のブロックをいう。以下、すでに決定された周辺ブロックの動きベクトルと、後方の参照ピクチャの動きパラメータを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する、ダイレクトモードと呼ばれる動き補償方法について説明する。

# [0031]

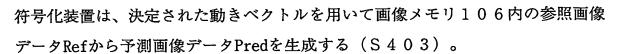
図3 (a) および (b) は、周辺ブロックの動きベクトルを用いて動き補償対 象ブロックの動きベクトルを決定する方法を示す図である。図4は、周辺ブロッ クの動きベクトルに基づいて動き補償対象ブロックを動き補償する従来の処理手 順を示すフローチャートである。図4のフローチャートに示すように、まず、図 3 (b) に示す対象ピクチャB1の後方のPピクチャ(後方の参照ピクチャ)、 すなわち、対象ピクチャB1よりも時間的に後に表示されるPピクチャであって 、符号化対象ピクチャB1に近いピクチャP2内で、動き補償対象ブロックと同 位置にある、マクロブロック内の対応するブロックの動きが一定の値より小さい か否かを調べ (S 4 0 1)、小さい場合、動き補償対象ブロックの動きベクトル を (0、0) とする (S 4 0 2)。すなわち、この動き補償対象ブロックについ ては、動き補償を行わない。ここで、「動きが一定の値より小さい」とは、その ブロックが画像として最も近いピクチャを参照しており、その動きベクトルの大 きさ(絶対値)が「1」以内であることをいう。但し、単に動きベクトルの大き さが所定値以下である場合や、特定のピクチャを参照ピクチャとした場合に「動 きが一定の値より小さい」としてもよい。また、符号化対象ピクチャB1内の動 き補償対象ブロックと、後方のPピクチャP2内で当該動き補償対象プロックと 同位置にあるブロックとは同じ大きさであり、一対一に対応している。後方のP ピクチャ内で動き補償対象ブロックと同位置にあるブロックの動きが、一定の値 より小さくない場合、周辺ブロックの動きベクトルから動き補償対象ブロックの 動きベクトルを決定する(S404)。なお、以下の説明では、説明を簡単にするためピクチャP0、ピクチャP1はそれぞれピクチャB1に最も近いピクチャとする。

# [0032]

具体的には、動き補償対象ブロック近傍の符号化・復号化済みのブロック(周 辺ブロック)を3つ選択する。選択の基準および方法は、ここでは重要ではない ので説明を省略する。図3(a)は、動き補償対象ブロックに対して選択された 3つの周辺ブロックを示している。同図のように、動き補償対象ブロックの上に 位置するマクロブロックでは、動きベクトルMV2がすでに決定されており、右 上に位置するマクロブロックでは、動きベクトルMV3が決定されている。また 、動き補償対象ブロックの左に位置するマクロブロックについては、動きベクト ルMV1が決定されている。これらの動きベクトルMV1、動きベクトルMV2 および動きベクトルMV3のうち、符号化対象ピクチャから当該動き補償対象ブ ロックの動きベクトルの候補とする。例えば、動きベクトルMV1、動きベクト ルMV2および動きベクトルMV3の中で時間的に直近のピクチャを参照したも のを当該動き補償対象ブロックの動きベクトルの候補とする。ここで、「符号化 対象ビクチャから時間的に直近のピクチャ」とは、動き補償対象ブロックにおい て前方のピクチャを参照した動きベクトルを予測する場合には、動き補償対象ピ クチャから前方かつ直近のピクチャであり、後方のピクチャを参照した動きベク トルを予測する場合には、後方かつ直近のピクチャをいう。これにおいて、動き 補償対象ピクチャから時間的に直近のピクチャを参照したものがない場合、当該 動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)とする。また、直近のピクチ ャを参照しているものが1つの場合、その候補を、当該動き補償対象ブロックの 動きベクトルとする。直近のピクチャを参照しているものが2つ以上の場合、直 近のピクチャを参照していない周辺ブロックの動きベクトルを(0、0)として 、周辺ブロックの3つの動きベクトルの中央値を動き補償対象ブロックの動きべ クトルとする。

[0033]

上記のようにして動き補償対象ブロックの動きベクトルが決定されると、画像



# [0034]

以下では、上記のように構成された画像符号化装置300および画像復号化装置400の動作について説明する。本実施の形態の画像符号化装置300において、動き補償符号化部302および動きベクトル検出部303は、上記のような動きベクトルの予測処理を用いてBピクチャの双予測動き補償を行う際に、例えば、PピクチャやBピクチャの片方向予測動き補償対象ブロックとなりうる最小(4画素×4画素)のブロックよりも大きい、一定サイズ(例えば、8画素×8画素)のブロックを対象として動き補償を行う。

## [0035]

図5は、図1に示した動き情報変換部305および405による動きベクトルの決定方法を示す図である。同図の左側には、動き補償対象Bピクチャ内の動き補償対象マクロブロックが示されている。同図の右側には、動き補償対象Bピクチャの直近後方のピクチャ(PピクチャまたはBピクチャ)内で動き補償対象マクロブロックと同位置に位置するマクロブロック(後方同位置マクロブロック)が示されている。前記マクロブロックのサイズは、いずれも、例えば16画素×16画素である。右側に示される後方同位置マクロブロックは動き補償対象ピクチャよりも先に符号化・復号化されており、例えば、それぞれ4画素×4画素のブロック(図中の最小区画)を単位として、すでに動き補償が行われているものとする。

#### [0036]

図6は、図1に示した動き補償符号化部302および動き情報変換部305、または図2に示した動き補償復号化部402および動き情報変換部405の動き補償処理手順を示すフローチャートである。本発明の動き補償方法では、動き補償対象ブロックを8画素×8画素としているので、図6のフローチャートではステップS501の処理が、図4のフローチャートに示したステップS401の処理と異なる。図5に示したように、本発明の動き補償方法では、1つの動き補償対象マクロブロックは4つの動き補償対象ブロックをもとに動き補償が行われる

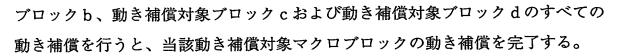
。それらを例えば、動き補償対象ブロック a、動き補償対象ブロックb、動き補償対象ブロックcおよび動き補償対象ブロックdとすると、同じ大きさの後方同位置マクロブロック内では、4つの動き補償ブロックから構成されるブロックa,、ブロックb,、ブロックc,およびブロックd,がそれぞれに対応する。動き情報変換部305または動き情報変換部405は、まず、符号化対象マクロブロック内の動き補償対象ブロックaにつき、後方同位置マクロブロック内の対応するブロックa,を構成している4つの動き補償ブロックのうち、2つ以上の動き補償ブロックの「動きが一定の値より小さい」か否かを調べる(S501)。

# [0037]

後方同位置マクロブロック内の動き補償ブロックの「動きが一定の値より小さい」か否かを判定する基準は、図4に示したステップS401における判定基準と同様である。2つ以上の動き補償ブロックの動きが一定の値より小さい場合、動き情報変換部305または動き情報変換部405は、符号化対象マクロブロック内の動き補償対象ブロックaの動きベクトルを(0、0)とし(S502)、決定された動きベクトル(0、0)を用いて動き補償する(S503)。2つ以上の動き補償ブロックの動きが一定の値より小さくない場合、すなわち、動きが一定の値より小さい動き補償ブロックの数が2つ未満である場合、動き情報変換部305または動き情報変換部405は、符号化対象ブロックの周辺ブロックの動きベクトルから動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する(S504)。周辺ブロックの動きベクトルから動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する処理は、図4のステップS404における処理と同様である。動き補償符号化部302または動き補償符号化部402は、このように決定された動きベクトルを用いて動き補償対象ブロックaの動き補償予測画素値を生成する(S503)。

## [0038]

動き補償符号化部302および動き情報変換部305、または動き補償復号化部402および動き情報変換部405は、上記ステップS501~ステップS504の処理を、残りの動き補償対象ブロックb、動き補償対象ブロックc、動き補償対象ブロックdについて繰り返し、動き補償対象ブロックa、動き補償対象



# [0039]

一方、例えば上記画像符号化装置300によって符号化された符号化データBitstreamを復号化する画像復号化装置400では、動き補償復号化部402は、動き情報変換部405によってダイレクトモードの場合の動き補償対象ブロックの大きさを8画素×8画素とし、可変長復号化部201によって符号化データBitstreamから抽出された動きパラメータMotionParamおよび符号化モードModなどの情報に基づき、画像メモリ204から参照画像データRefを読み出し、動き補償された予測画像データPredを生成する。具体的には、動き補償復号化部402は、抽出された符号化モードModに応じて、例えば、復号化対象ピクチャがBピクチャでダイレクトモードの場合には、(復号化対象ピクチャ内)動き補償対象ブロックの(直近後方のPピクチャ内)後方同位置マクロブロックにおいて、動き補償対象ブロックに対応するブロックに含まれる4つのブロックの動き補償対象ブロックの動きを調べ、4つのうち、2つ以上のブロックの「動きが一定の値より小さい」場合には、動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)とし、そうでない場合には、復号化対象プロックの周辺ブロックの動きベクトルを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する。

## [0040]

以上のように本発明の動き補償方法を用いた画像符号化装置300および画像復号化装置400によれば、Bピクチャの動き補償符号化において、従来の動き補償対象ブロックより大きいサイズの動き補償対象ブロックを単位として動き補償を行うので、Bピクチャの符号化および復号化における画像メモリへのアクセスによる負荷を低減することができる。

## [0041]

なお、上記実施の形態1では、Bピクチャの動き補償対象ブロックのサイズを 8画素×8画素、Pピクチャの動き補償ブロックのサイズを4画素×4画素とし て説明したが、本発明はこれに限定されず、これとは異なるブロックサイズに定 めてもよい。また、直近後方ピクチャにおいて動き補償対象ブロックに対応する ブロックのうちの2つ以上の動き補償ブロックの動きが一定の値より小さい場合、動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)としたが、必ずしも「2つ以上」である必要はなく、「1つ以上」、「3つ以上」または「全部」としてもよい。また、BピクチャとPピクチャとの動き補償対象ブロックおよび動き補償ブロックのサイズを上記以外に定めた場合には、それらのブロックサイズの比に応じて適当に定めればよい。以下の実施の形態においても同様である。

## [0042]

さらに、上記実施の形態1において、図6に示したフローチャートでは、周辺ブロックの動きベクトルに基づいて決定される動きベクトルは、1つの動き補償対象ブロックについて1つであるので、同一符号化対象ブロック内の動き補償対象ブロックにつき、ステップS504の処理が実行される場合には、毎回、同じ計算処理をする結果となっている。しかし、本発明はこれに限定されず、例えば、動き補償対象マクロブロックごとにあらかじめ周辺ブロックの動きベクトルに基づいて動きベクトルを決定しておき、すなわち、ステップS501の判断の前にステップS504の処理を行っておき、ステップS504では、単に、「周辺ブロックの動きベクトルに基づいてあらかじめ決定された動きベクトルの値を、当該動き補償対象ブロックの動きベクトルとして用いる」としてもよい。このようにすれば、動き補償対象ブロックの動きが少なくない場合には周辺ブロックの動きベクトルに基づく動きベクトル決定のための計算回数を、より少なくすることができるという効果がある。以下の実施の形態においても同様である。

## [0043]

また、上記実施の形態1において、図6のフローチャートのステップS504では、周辺ブロックの動きベクトルを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定するとしたが、必ずしもこの方法で動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する必要はない。例えば、動きベクトルがあらかじめ決定されている他のピクチャにおいて、動き補償ブロックと同位置にあるブロックの動きベクトルを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定するとしてもよい。以下の実施の形態においても同様である。

#### [0044]

# (実施の形態2)

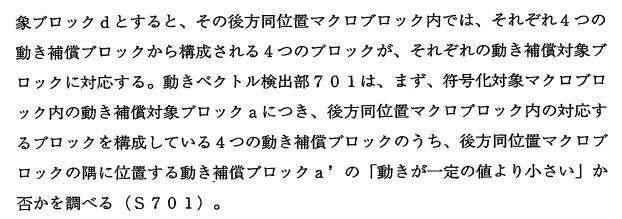
次に説明する本実施の形態2は、符号化対象ブロックの動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)とするか、周辺ブロックの動きベクトルから決定するかのいずれかを選択する際の判定方法の点で実施の形態1と異なる。従って、本実施の形態2の画像符号化装置および画像復号化装置が、実施の形態1に示した画像符号化装置300および画像復号化装置400と異なる主たる部分は、画像符号化装置の動きベクトル検出部である。よって、重複する構成要素の説明を省略する。

## [0045]

図7は、本実施の形態2の動きベクトルの決定方法を示す図である。同図の左側には、図5と同様に、符号化対象Bピクチャ内の符号化対象マクロブロックが示されている。同図の右側には、図5と同様に、符号化対象Bピクチャの直近後方のPピクチャ内で符号化対象マクロブロックと同位置に位置するマクロブロック(後方同位置マクロブロック)が示されている。右側に示される後方同位置マクロブロックはPピクチャまたはBピクチャであり、例えば、それぞれ4画素×4画素のブロック(図中の最小区画)を単位として、すでに動きベクトルの検出および動き補償が行われている。左側に示される符号化対象マクロブロックでは、図5と同様に、8画素×8画素のブロック(図中の最小区画)を単位として動きベクトルの決定および動き補償が行われる。

#### [0046]

図8は、動き補償符号化部302および動き情報変換部305、または動き補償復号化部402および動き情報変換部405の処理手順を示すフローチャートである。本実施の形態2の動き補償方法では、動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)とするか、周辺ブロックの動きベクトルを用いて決定するかのいずれかを選択する際の判定方法が異なるだけであるので、図8のフローチャートではステップS701の処理が、図6のフローチャートに示したステップS501の処理と異なる。図7に示したように、1つの動き補償対象マクロブロックは4つの動き補償対象ブロックから構成され、それらを例えば、動き補償対象ブロックa、動き補償対象ブロックb、動き補償対象ブロックcおよび動き補償対

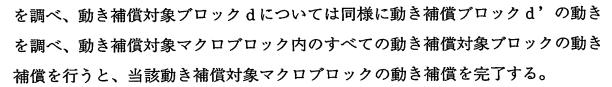


## [0047]

動き補償ブロック a 'の「動きが一定の値より小さい」か否かを判定する基準は、図4に示したステップS401における判定基準と同様である。動き補償ブロック a 'の動きが一定の値より小さい場合、動き情報変換部305または動き情報変換部405は、動き補償対象マクロブロック内の動き補償対象ブロック a の動きベクトルを(0、0)とし(S702)、動き補償符号化部302は、決定された動きベクトル(0、0)を用いて動き補償する(S703)。動き補償ブロック a 'の動きが一定の値より小さくない場合、動き情報変換部305または動き情報変換部405は、動き補償対象プロックの周辺ブロックの動きベクトルから当該動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する(S704)。周辺ブロックの動きベクトルから動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する処理は、図4のステップS404における処理と同様である。動き補償符号化部302は、このように決定された動きベクトルを用いて動き補償対象ブロック a の動き補償予測画素値を生成する(S703)。

## [0048]

動き補償符号化部302および動き情報変換部305、または動き補償復号化部402および動き情報変換部405は、上記ステップS701~ステップS704の処理を、残りの動き補償対象ブロックb、動き補償対象ブロックc、動き補償対象ブロックdについて繰り返し、すなわち、動き補償対象ブロックbについては、後方同位置マクロブロック内の対応するブロックにおいて後方同位置マクロブロックの隅に位置する動き補償ブロックb、の動きが一定の値より小さいか調べ、動き補償対象ブロックcについては同様に動き補償ブロックc、の動き



# [0049]

例えば上記画像符号化装置によって符号化された符号化データBitstreamを復 号化する画像復号化装置では、動き情報変換部405は、動き補償対象ブロック の大きさを8画素×8画素とし、可変長復号化部201によって符号化データBi tstreamから抽出された動きパラメータMotionParamおよび符号化モードModなど の情報に基づき、画像メモリ204から参照画像データRefを読み出し、動き補 償された予測画像データPredを生成する。具体的には、動き補償復号化部402 は、抽出された符号化モードModに応じて、例えば、復号化対象ピクチャがBピ クチャでダイレクトモードの場合には、(復号化対象ピクチャ内)動き補償対象 ブロックの(直近後方のPピクチャ内)後方同位置マクロブロックにおいて、動 き補償対象ブロックに対応するブロックに含まれる4つのブロックのうち、後方 同位置マクロブロックの隅に位置するブロックの動きを調べ、そのブロックの「 動きが一定の値より小さい|場合には、動き補償対象ブロックの動きベクトルを (0、0)とし、そうでない場合には、復号化対象ブロックの周辺ブロックの動 きベクトルを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する。これにお いて、求められた動きベクトルが小数以下の端数を含む動きを示している場合に は、画素補間部210を用いて画素値を補間する。

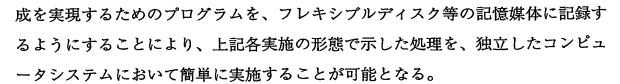
#### [0050]

以上のように本実施の形態2の動き補償方法によれば、後方同位置マクロブロックの隅に位置する1つの動き補償ブロックの動きを調べるだけで、動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定することができるので、実施の形態1の動き補償方法よりも動き情報変換部の処理負荷を低減することができるという効果がある。

# [0051]

#### (実施の形態3)

さらに、上記各実施の形態で示した画像符号化方法または画像復号化方法の構



# [0052]

図9は、上記実施の形態1から実施の形態2の画像符号化方法または画像復号 化方法を格納したフレキシブルディスクを用いて、コンピュータシステムにより 実施する場合の説明図である。

## [0053]

図9(b)は、フレキシブルディスクの正面からみた外観、断面構造、及びフレキシブルディスクを示し、図9(a)は、記録媒体本体であるフレキシブルディスクの物理フォーマットの例を示している。フレキシブルディスクFDはケースF内に内蔵され、該ディスクの表面には、同心円状に外周からは内周に向かって複数のトラックTrが形成され、各トラックは角度方向に16のセクタSeに分割されている。従って、上記プログラムを格納したフレキシブルディスクでは、上記フレキシブルディスクFD上に割り当てられた領域に、上記プログラムとしての画像符号化方法が記録されている。

# [0054]

また、図9(c)は、フレキシブルディスクFDに上記プログラムの記録再生を行うための構成を示す。上記プログラムをフレキシブルディスクFDに記録する場合は、コンピュータシステムCsから上記プログラムとしての画像符号化方法または画像復号化方法をフレキシブルディスクドライブを介して書き込む。また、フレキシブルディスク内のプログラムにより上記画像符号化方法をコンピュータシステム中に構築する場合は、フレキシブルディスクドライブによりプログラムをフレキシブルディスクから読み出し、コンピュータシステムに転送する。

#### [0055]

なお、上記説明では、記録媒体としてフレキシブルディスクを用いて説明を行ったが、光ディスクを用いても同様に行うことができる。また、記録媒体はこれに限らず、ICカード、ROMカセット等、プログラムを記録できるものであれば同様に実施することができる。

さらにここで、上記実施の形態で示した動き補償方法、画像符号化方法、画像復 号化方法の応用例とそれを用いたシステムを説明する。

図10は、コンテンツ配信サービスを実現するコンテンツ供給システムex100 の全体構成を示すブロック図である。通信サービスの提供エリアを所望の大きさに分割し、各セル内にそれぞれ固定無線局である基地局ex107~ex110が設置されている。

# [0056]

このコンテンツ供給システムex100は、例えば、インターネットex101にインターネットサービスプロバイダex102および電話網ex104、および基地局ex107~ex110を介して、コンピュータex111、PDA(personal digital assistant)ex112、カメラex113、携帯電話ex114、カメラ付きの携帯電話ex115などの各機器が接続される。

しかし、コンテンツ供給システムex100は図10のような組み合わせに限定されず、いずれかを組み合わせて接続するようにしてもよい。また、固定無線局である基地局ex107~ex110を介さずに、各機器が電話網ex104に直接接続されてもよい。

カメラex 1 1 3 はデジタルビデオカメラ等の動画撮影が可能な機器である。また、携帯電話は、PDC (Personal Digital Communications) 方式、CDMA (Code Division Multiple Access) 方式、W-CDMA (Wideband-Code Division Multiple Access) 方式、若しくはGSM (Global System for Mobile Communications) 方式の携帯電話機、またはPHS (Personal Handyphone System) 等であり、いずれでも構わない。

## [0057]

また、ストリーミングサーバex103は、カメラex113から基地局ex109、電話網ex104を通じて接続されており、カメラex113を用いてユーザが送信する符号化処理されたデータに基づいたライブ配信等が可能になる。撮影したデータの符号化処理はカメラex113で行っても、データの送信処理をするサーバ等で行ってもよい。また、カメラ116で撮影した動画データはコンピュータex111を介してストリーミングサーバex103に送信されてもよい。カメラex

116はデジタルカメラ等の静止画、動画が撮影可能な機器である。この場合、動画データの符号化はカメラex116で行ってもコンピュータex111で行ってもどちらでもよい。また、符号化処理はコンピュータex111やカメラex116が有するLSIex117において処理することになる。なお、画像符号化・復号化用のソフトウェアをコンピュータex111等で読み取り可能な記録媒体である何らかの蓄積メディア(CD-ROM、フレキシブルディスク、ハードディスクなど)に組み込んでもよい。さらに、カメラ付きの携帯電話ex115で動画データを送信してもよい。このときの動画データは携帯電話ex115が有するLSIで符号化処理されたデータである。

# [0058]

このコンテンツ供給システムex100では、ユーザがカメラex113、カメラex116等で撮影しているコンテンツ(例えば、音楽ライブを撮影した映像等)を上記実施の形態同様に符号化処理してストリーミングサーバex103に送信する一方で、ストリーミングサーバex103は要求のあったクライアントに対して上記コンテンツデータをストリーム配信する。クライアントとしては、上記符号化処理されたデータを復号化することが可能な、コンピュータex111、PDAex112、カメラex113、携帯電話ex114等がある。このようにすることでコンテンツ供給システムex100は、符号化されたデータをクライアントにおいて受信して再生することができ、さらにクライアントにおいてリアルタイムで受信して復号化し、再生することにより、個人放送をも実現可能になるシステムである。

# [0059]

このシステムを構成する各機器の符号化、復号化には上記各実施の形態で示した画像符号化装置あるいは画像復号化装置を用いるようにすればよい。

その一例として携帯電話について説明する。

図11は、上記実施の形態で説明した動き補償方法、画像符号化方法および画像 復号化方法を用いた携帯電話ex115を示す図である。携帯電話ex115は、基 地局ex110との間で電波を送受信するためのアンテナex201、CCDカメラ 等の映像、静止画を撮ることが可能なカメラ部ex203、カメラ部ex203で撮

影した映像、アンテナex 2 0 1 で受信した映像等が復号化されたデータを表示する液晶ディスプレイ等の表示部ex 2 0 2、操作キーex 2 0 4 群から構成される本体部、音声出力をするためのスピーカ等の音声出力部ex 2 0 8、音声入力をするためのマイク等の音声入力部ex 2 0 5、撮影した動画もしくは静止画のデータ、受信したメールのデータ、動画のデータもしくは静止画のデータ等、符号化されたデータまたは復号化されたデータを保存するための記録メディアex 2 0 7、携帯電話ex 1 1 5 に記録メディアex 2 0 7を装着可能とするためのスロット部ex 2 0 6を有している。記録メディアex 2 0 7 なるとものプラスチックケース内に電気的に書換えや消去が可能な不揮発性メモリであるEEPROM(Electrically Erasable and Programmable Read Only Memory)の一種であるフラッシュメモリ素子を格納したものである。

# [0060]

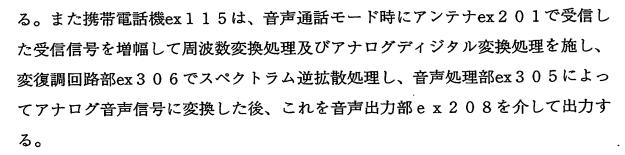
さらに、携帯電話ex115について図12を用いて説明する。携帯電話ex115は表示部ex202及び操作キーex204を備えた本体部の各部を統括的に制御するようになされた主制御部ex311に対して、電源回路部ex310、操作入力制御部ex304、画像符号化部ex312、カメラインターフェース部ex303、LCD (Liquid Crystal Display) 制御部ex302、画像復号化部ex309、多重分離部ex308、記録再生部ex307、変復調回路部ex306及び音声処理部ex305が同期バスex313を介して互いに接続されている。

## [0061]

電源回路部ex310は、ユーザの操作により終話及び電源キーがオン状態にされると、バッテリパックから各部に対して電力を供給することによりカメラ付ディジタル携帯電話ex115を動作可能な状態に起動する。

# [0062]

携帯電話ex115は、CPU、ROM及びRAM等でなる主制御部ex311の制御に基づいて、音声通話モード時に音声入力部ex205で集音した音声信号を音声処理部ex305によってディジタル音声データに変換し、これを変復調回路部ex306でスペクトラム拡散処理し、送受信回路部ex301でディジタルアナログ変換処理及び周波数変換処理を施した後にアンテナex201を介して送信す



# [0063]

さらに、データ通信モード時に電子メールを送信する場合、本体部の操作キー  $e \times 2 \times 0$  4 の操作によって入力された電子メールのテキストデータは操作入力制 御部  $e \times 3 \times 0$  4 を介して主制御部  $e \times 3 \times 1$  1 に送出される。主制御部  $e \times 3 \times 1$  1 に送出される。主制御部  $e \times 3 \times 1$  2 でディジタルアナログ変換処理及び周波数変換処理を施した後にアンテナex 2 0 1 を介して基地局  $e \times 1 \times 1$  0 へ送信する。

# [0064]

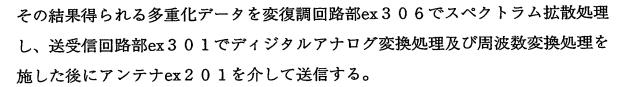
データ通信モード時に画像データを送信する場合、カメラ部ex 2 0 3 で撮像された画像データをカメラインターフェース部ex 3 0 3 を介して画像符号化部ex 3 1 2 に供給する。また、画像データを送信しない場合には、カメラ部ex 2 0 3 で撮像した画像データをカメラインターフェース部ex 3 0 3 及びLCD制御部ex 3 0 2 を介して表示部ex 2 0 2 に直接表示することも可能である。

## [0065]

画像符号化部ex312は、本願発明で説明した画像符号化装置を備えた構成であり、カメラ部ex203から供給された画像データを上記実施の形態で示した画像符号化装置に用いた符号化方法によって圧縮符号化することにより符号化画像データに変換し、これを多重分離部ex308に送出する。また、このとき同時に携帯電話機ex115は、カメラ部ex203で撮像中に音声入力部ex205で集音した音声を音声処理部ex305を介してディジタルの音声データとして多重分離部ex308に送出する。

# [0066]

多重分離部ex308は、画像符号化部ex312から供給された符号化画像データと音声処理部ex305から供給された音声データとを所定の方式で多重化し、



# [0067]

データ通信モード時にホームページ等にリンクされた動画像ファイルのデータを受信する場合、アンテナex201を介して基地局ex110から受信した受信信号を変復調回路部ex306でスペクトラム逆拡散処理し、その結果得られる多重化データを多重分離部ex308に送出する。

# [0068]

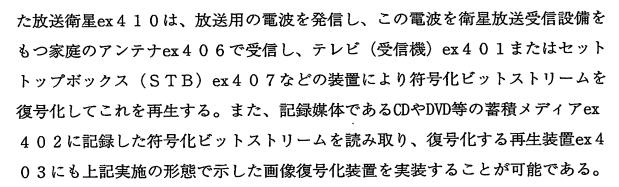
また、アンテナex 2 0 1 を介して受信された多重化データを復号化するには、 多重分離部ex 3 0 8 は、多重化データを分離することにより画像データの符号化 ビットストリームと音声データの符号化ビットストリームとに分け、同期バスex 3 1 3 を介して当該符号化画像データを画像復号化部ex 3 0 9 に供給すると共に 当該音声データを音声処理部ex 3 0 5 に供給する。

# [0069]

次に、画像復号化部ex309は、本願発明で説明した画像復号化装置を備えた構成であり、画像データの符号化ビットストリームを上記実施の形態で示した符号化方法に対応した復号化方法で復号することにより再生動画像データを生成し、これをLCD制御部ex302を介して表示部ex202に供給し、これにより、例えばホームページにリンクされた動画像ファイルに含まれる動画データが表示される。このとき同時に音声処理部ex305は、音声データをアナログ音声信号に変換した後、これを音声出力部ex208に供給し、これにより、例えばホームページにリンクされた動画像ファイルに含まる音声データが再生される。

## [0070]

なお、上記システムの例に限られず、最近は衛星、地上波によるディジタル放送が話題となっており、図13に示すようにディジタル放送用システムにも上記 実施の形態の少なくとも画像符号化装置または画像復号化装置のいずれかを組み 込むことができる。具体的には、放送局ex409では映像情報の符号化ビットス トリームが電波を介して通信または放送衛星ex410に伝送される。これを受け



# [0071]

この場合、再生された映像信号はモニタex404に表示される。また、ケーブルテレビ用のケーブルex405または衛星/地上波放送のアンテナex406に接続されたセットトップボックスex407内に画像復号化装置を実装し、これをテレビのモニタex408で再生する構成も考えられる。このときセットトップボックスではなく、テレビ内に画像復号化装置を組み込んでも良い。また、アンテナex411を有する車ex412で衛星ex410からまたは基地局ex107等から信号を受信し、車ex412が有するカーナビゲーションex413等の表示装置に動画を再生することも可能である。

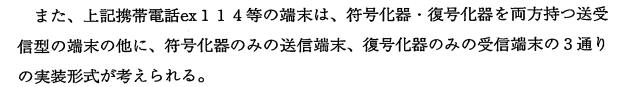
# [0072]

更に、画像信号を上記実施の形態で示した画像符号化装置で符号化し、記録媒体に記録することもできる。具体例としては、DVDディスク  $e \times 4 \times 2 \times 1$  に画像信号を記録するDVDレコーダや、ハードディスクに記録するディスクレコーダなどのレコーダ  $e \times 4 \times 2 \times 1$  に配録することもできる。レコーダ  $e \times 4 \times 2 \times 1$  に配録することもできる。レコーダ  $e \times 4 \times 2 \times 1$  に可像復号化装置を備えていれば、DVDディスク  $e \times 4 \times 2 \times 1$  やSDカード  $e \times 4 \times 2 \times 1$  に記録した画像信号を再生し、モニタ  $e \times 4 \times 2 \times 1$  を示することができる。

## [0073]

なお、カーナビゲーションex413の構成は例えば図12に示す構成のうち、カメラ部ex203とカメラインターフェース部ex303、画像符号化部ex312を除いた構成が考えられ、同様なことがコンピュータex111やテレビ(受信機)ex401等でも考えられる。

## [0074]



# [0075]

このように、上記実施の形態で示した動き補償方法、画像符号化方法および画像復号化方法を上述したいずれの機器・システムに用いることは可能であり、そうすることで、上記実施の形態で説明した効果を得ることができる。

## [0076]

# 【発明の効果】

本発明の動き補償方法を用いた画像符号化装置300および画像復号化装置400によれば、より大きいサイズの動き補償対象ブロックを単位として動き補償を行うので、例えばBピクチャの双予測動き補償を用いた符号化および復号化における画像メモリへのアクセスによるオーバヘッドを低減することができる。

# [0077]

また、動き補償対象ブロックの動きベクトルを(0、0)としない場合には、すでに検出されている周辺ブロックの動きベクトルを用いて動きベクトルを決定することにより、Bピクチャの符号化および復号化における動きベクトル決定のための計算量を低減して、例えばBピクチャの符号化における画像符号化装置300の処理負荷を軽減することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

#### 【図1】

本発明に係る画像符号化方法を用いた画像符号化装置の一実施の形態の構成を 示すブロック図である。

## 【図2】

本発明に係る画像復号化方法を用いた画像復号化装置の一実施の形態の構成を示すプロック図である。

#### 【図3】

(a) および(b) は、周辺プロックの動きベクトルを用いて動き補償対象ブロックの動きベクトルを決定する従来の方法を示す図である。

# 【図4】

図4は、周辺ブロックの動きベクトルに基づいて動き補償対象ブロックを動き 補償する従来の処理手順を示すフローチャートである。

## 【図5】

図1および図2に示した動き情報変換部の動きベクトルの決定方法を示す図である。

## 【図6】

図1および図2に示した動き情報変換部、および動き補償符号化部または動き補償復号化部による動き補償の処理手順を示すフローチャートである。

## 【図7】

本実施の形態2の動き情報変換部の動きベクトルの決定方法を示す図である。

## 【図8】

図1および図2に示した動き情報変換部、および動き補償符号化部または動き補償復号化部による動き補償の処理手順を示すフローチャートである。

## 【図9】

上記実施の形態1から実施の形態2の画像符号化方法または画像復号化方法を 格納したフレキシブルディスクを用いて、コンピュータシステムにより実施する 場合の説明図である。

#### 【図10】

コンテンツ配信サービスを実現するコンテンツ供給システムの全体構成を示す ブロック図である。

#### 【図11】

動き補償方法、画像符号化方法および画像復号化方法を用いた携帯電話を示す 図である。

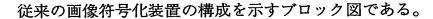
#### 【図12】

携帯電話の構成を示すブロック図である。

## 【図13】

ディジタル放送用システムの全体構成を示すブロック図である。

## 【図14】



# 【図15】

画素補間を行う従来の画像復号化装置の構成を示すブロック図である。

# 【図16】

画素補間を行う場合において予測画像を生成するために必要な動き補償ブロックとその周辺画素との一例を示す図である。

# 【符号の説明】

3 0 0	画像符号化装置
1 0 1	差分器
1 0 2	画像符号化部
1 0 3	可変長符号化部
1 0 4	画像復号化部
1 0 5	加算器
1 0 6	画像メモリ
3 0 1	ピクチャメモリ
3 0 2	動き補償符号化部
3 0 3	動きベクトル検出部
3 0 4	動きベクトル記憶部
3 0 5	動き情報変換部
4 0 0	画像復号化装置
2 0 1	可変長復号化部
2 0 2	画像復号化部
2 0 3	加算器
2 0 4	画像メモリ
4 0 1	動きベクトル記憶部
4 0 2	動き補償復号化部
4 0 5	動き情報変換部
7 0 1	動きベクトル検出部

画像データ

Img

ページ: 32/E

Res 差分画像データ

CodedRes 差分画像符号化データ

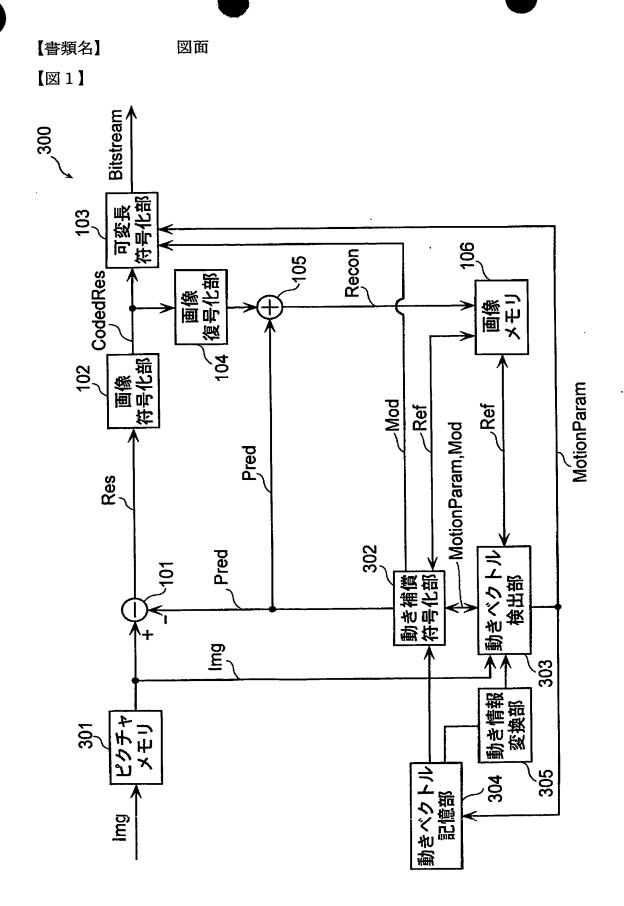
Bitstream 符号化データ

Recon 復号化画像データ

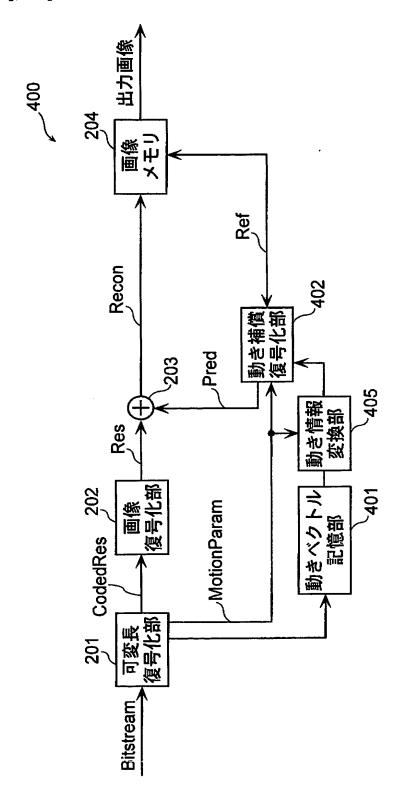
Ref 参照画像データ

MotionParam 動きパラメータ

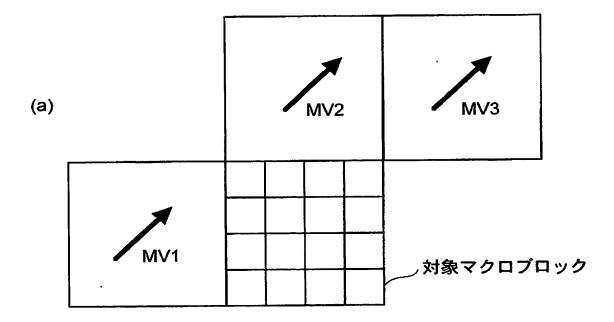
Mod 符号化モード

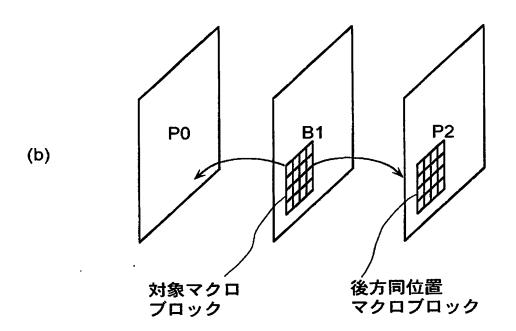




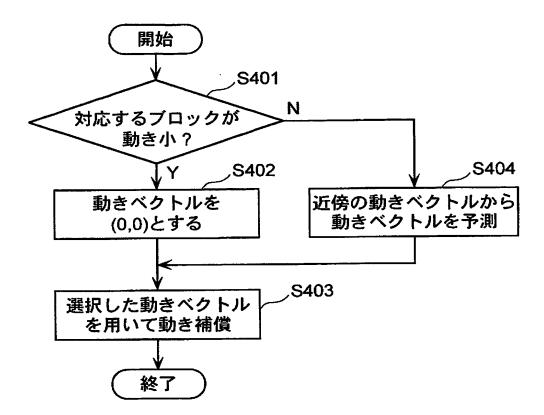








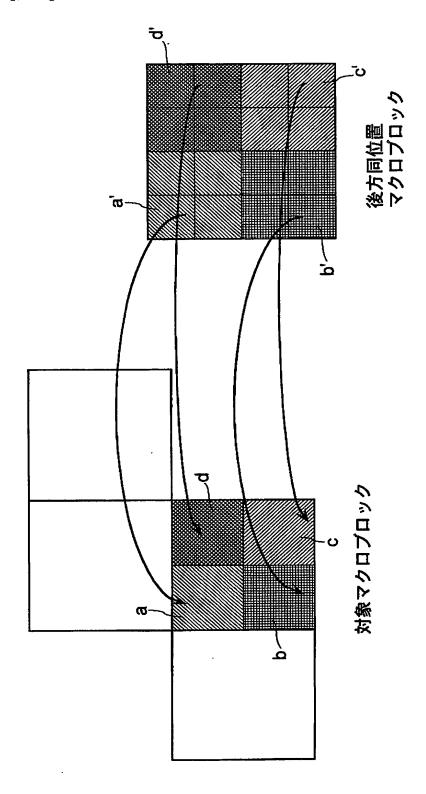




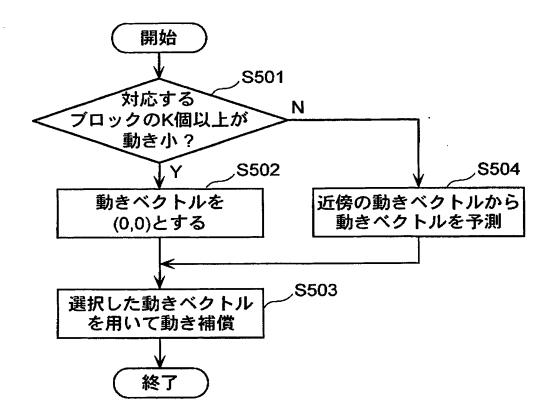
5/



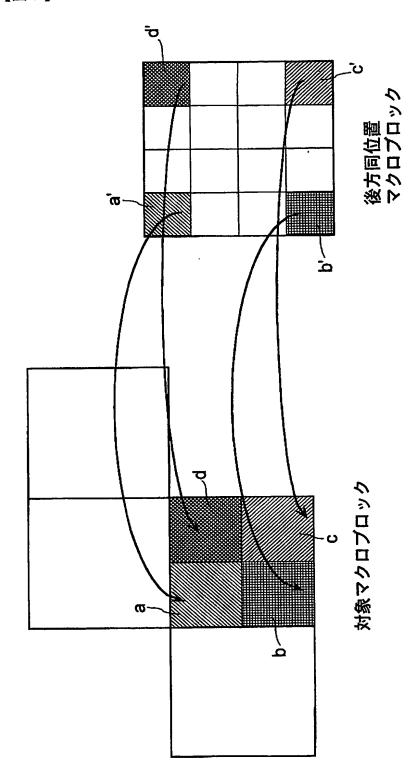
【図5】



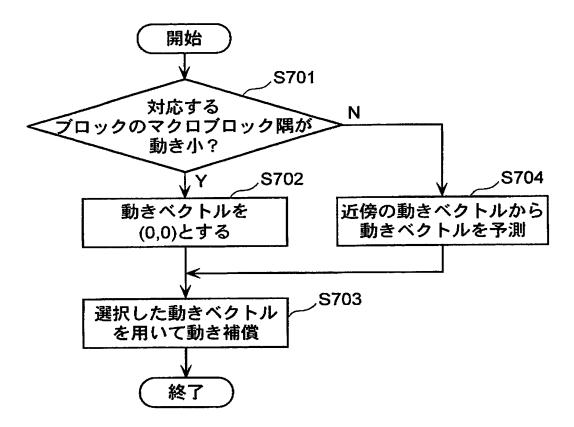




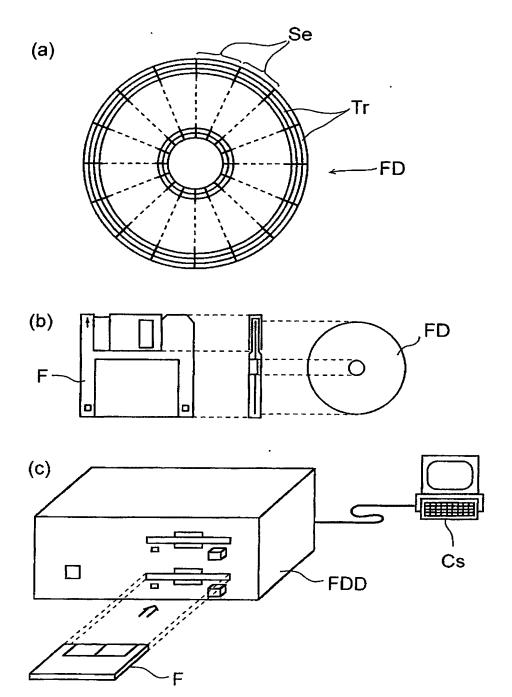




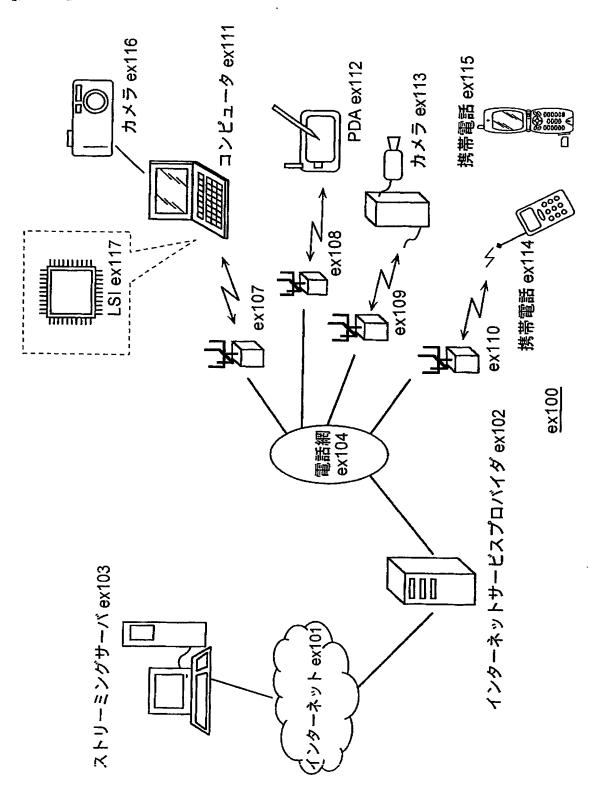




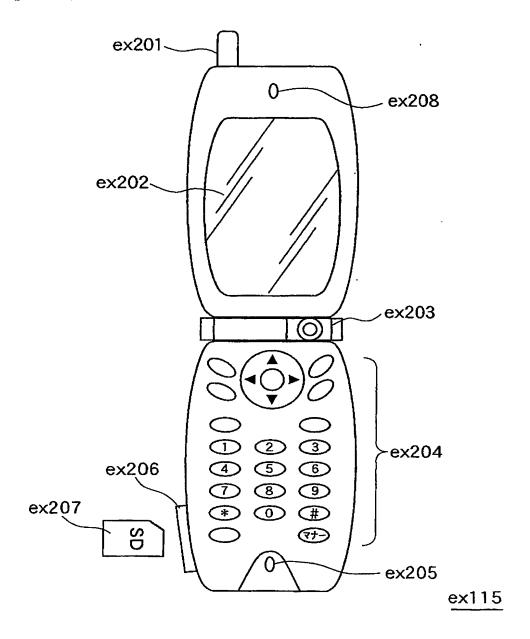




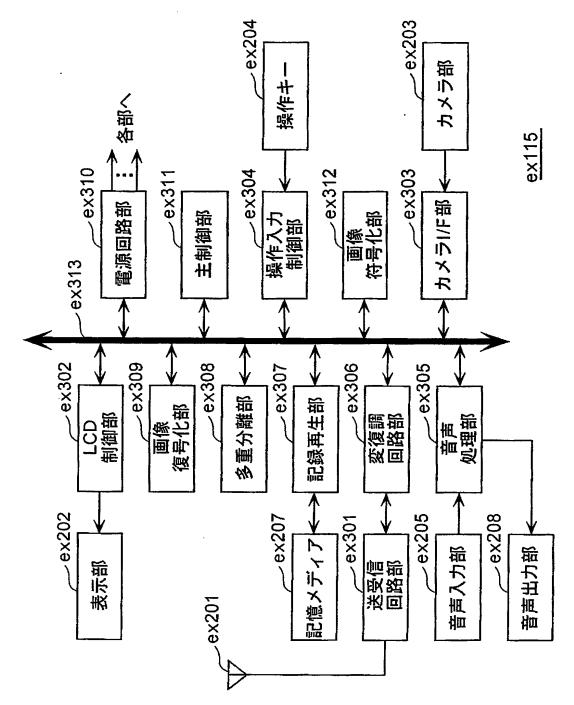


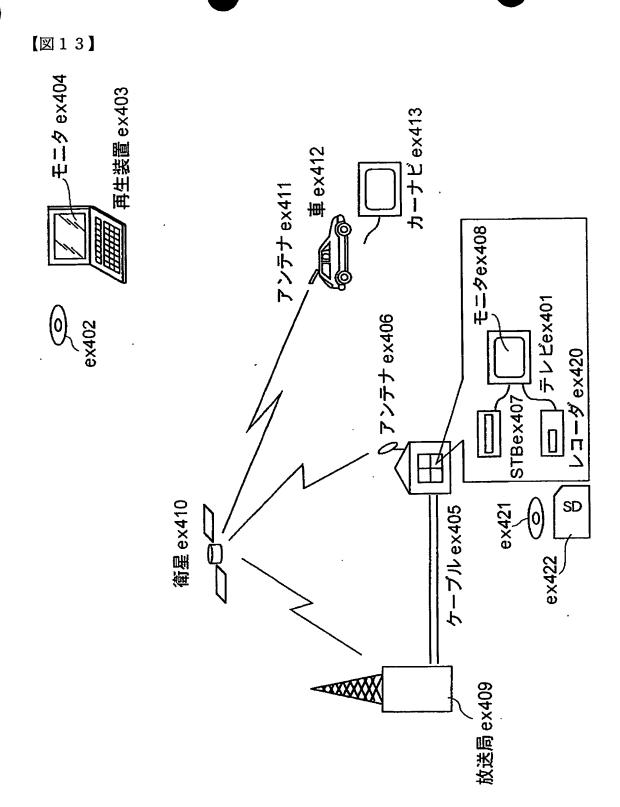


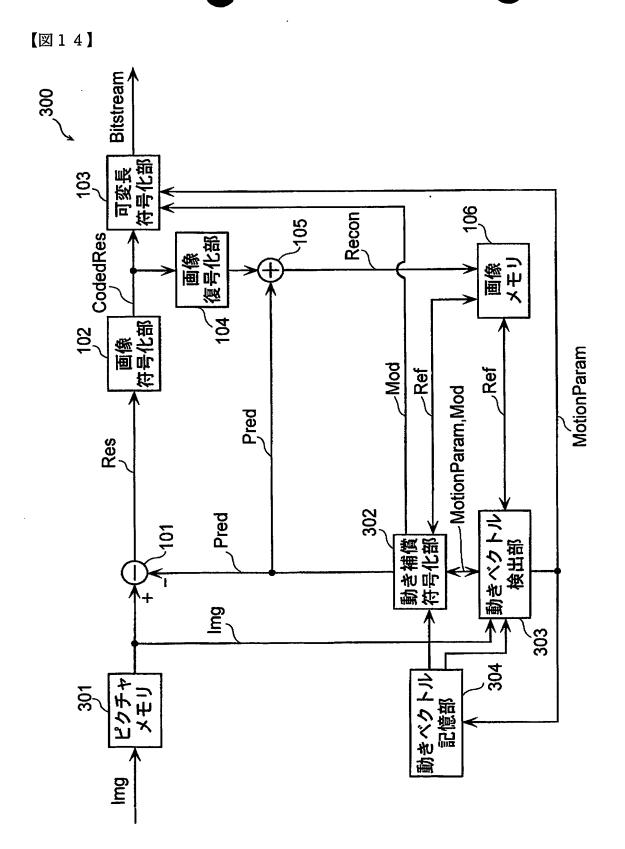




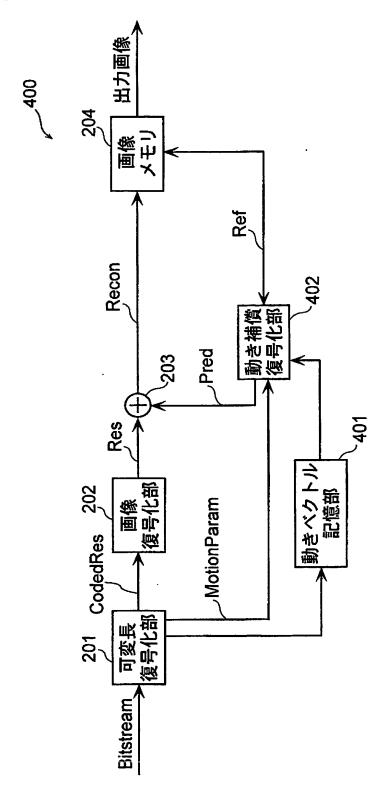






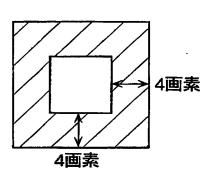




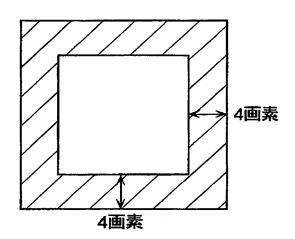


【図16】





(b)



【書類名】

要約書

【要約】

【課題】 参照メモリへのアクセスを低減する動き補償方法を提供する。

【解決手段】 本発明の動き補償方法を用いた画像符号化装置300は、Bピクチャの動き補償対象ブロックのサイズを所定値以上の大きさに定め、符号化対象Bピクチャ内の各動き補償対象ブロックにつき、それに対応する直近後方Pピクチャの同位置に位置するブロック群において、直近のピクチャを参照して求められた動きベクトルの大きさが「1」以下であるブロックの数に応じて動きベクトルの予測生成方法を切り替え、前記予測生成した動きベクトルで動き補償する。

【選択図】 図1

## 認定・付加情報

特許出願の番号 特願2002-340390

受付番号 50201772676

書類名 特許願

担当官 第四担当上席 0093

作成日 平成14年11月26日

<認定情報・付加情報>

【提出日】 平成14年11月25日

## 特願2002-340390

## 出願人履歴情報

識別番号

[000005821]

1. 変更年月日

1990年 8月28日

[変更理由]

新規登録

住 所

大阪府門真市大字門真1006番地

氏 名

松下電器産業株式会社